

EXERCICE N°1

On se propose d'étudier une machine à courant continu, à excitation indépendante et constante, dont les caractéristiques sont les suivantes :

Résistance de l'inducteur : $R_e = 100 \Omega$
 Intensité du courant d'excitation : $I_e = 2 \text{ A}$

Résistance de l'induit : $R = 0,4 \Omega$
 Pertes collectives : $p_{\text{coll}} = 240 \text{ W}$

La machine fonctionne en **moteur**. L'induit est alimenté sous une tension $U = 300 \text{ V}$ et il appelle un courant d'intensité $I = 20 \text{ A}$. Le rotor tourne alors à une fréquence $n = 1500 \text{ tr/min}$.

- 1°) Représenter le modèle électrique équivalent de l'inducteur.
- 2°) En déduire la tension U_e aux bornes de l'inducteur.
- 3°) Représenter le modèle électrique équivalent de l'induit du moteur.
- 4°) En déduire la f.é.m. E de l'induit.
- 5°) Montrer que cette f.é.m. peut s'écrire sous la forme $E = k.n$ et calculer la valeur de la constante k (dans les unités du système international).
- 6°) Calculer :
 - 6.1) la puissance absorbée par l'induit,
 - 6.2) la puissance absorbée par l'inducteur,
 - 6.3) la puissance totale absorbée par le moteur,
 - 6.4) les pertes dissipées par effet Joule dans l'induit,
 - 6.5) les pertes dissipées par effet Joule dans l'inducteur,
 - 6.6) la puissance utile du moteur,
 - 6.7) le moment du couple utile,
 - 6.8) le rendement du moteur.
- 7°) Le moteur entraîne une nouvelle charge et tourne à présent à 1000 tr/min. Déterminer la nouvelle valeur E' de la f.é.m.

EXERCICE N°2

On se propose d'étudier le montage représenté sur la figure n°1. Les interrupteurs sont supposés parfaits et l'inductance de la bobine est suffisamment grande pour assurer un lissage parfait du courant.

- 1°) Représenter sur la figure n°1 les branchements d'oscilloscope permettant la visualisation simultanée de la tension $u(t)$ et de l'image du courant $i(t)$.
- 2°) La tension $e(t)$ a pour expression : $e(t) = 400.\sin(314.t)$. En déduire :
 - 2.1) la fréquence f de la tension d'entrée $e(t)$,
 - 2.2) la valeur efficace E de la tension d'entrée $e(t)$,
- 3°) L'allure de la tension de sortie $u(t)$ est donnée sur la figure n°2.
 - 3.1) Déterminer la valeur du retard à l'amorçage t_0 en fonction de la période T de la tension d'entrée.
 - 3.2) En déduire la valeur de l'angle d'amorçage θ_0 des thyristors.
- 4°) Sachant que la tension moyenne de $u(t)$ s'exprime $\langle u \rangle = \frac{\hat{E}}{\pi} \cdot (1 + \cos \theta_0)$ et que $R = 10 \Omega$, calculer :
 - 4.1) la tension moyenne $\langle u \rangle$,
 - 4.2) l'intensité moyenne $\langle i \rangle$ du courant dans la charge.
- 5°) Représenter sur la figure n°3 l'allure du courant $i(t)$.
- 6°) Citer les deux appareils permettant de mesurer l'intensité moyenne du courant $i(t)$.
- 7°) A quelle valeur θ'_0 faut-il régler l'angle d'amorçage pour obtenir aux bornes de la charge une tension de valeur moyenne $\langle u' \rangle = 100 \text{ V}$.

Figure n°1

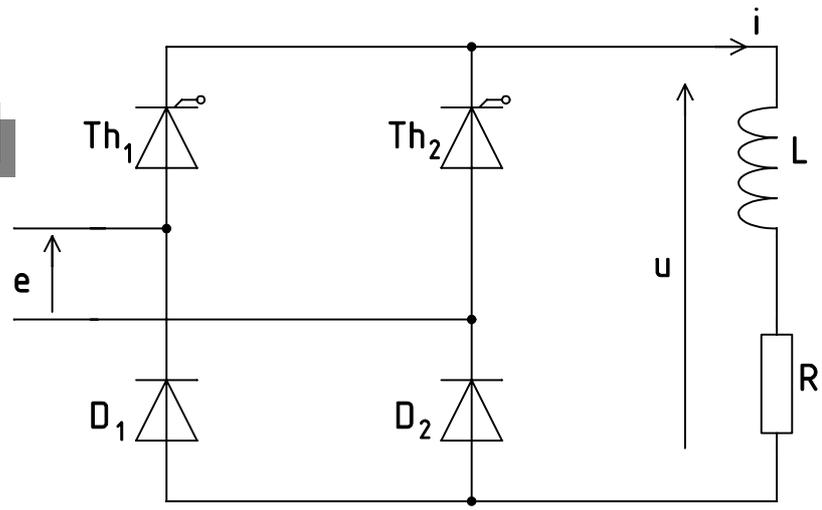


Figure n°2

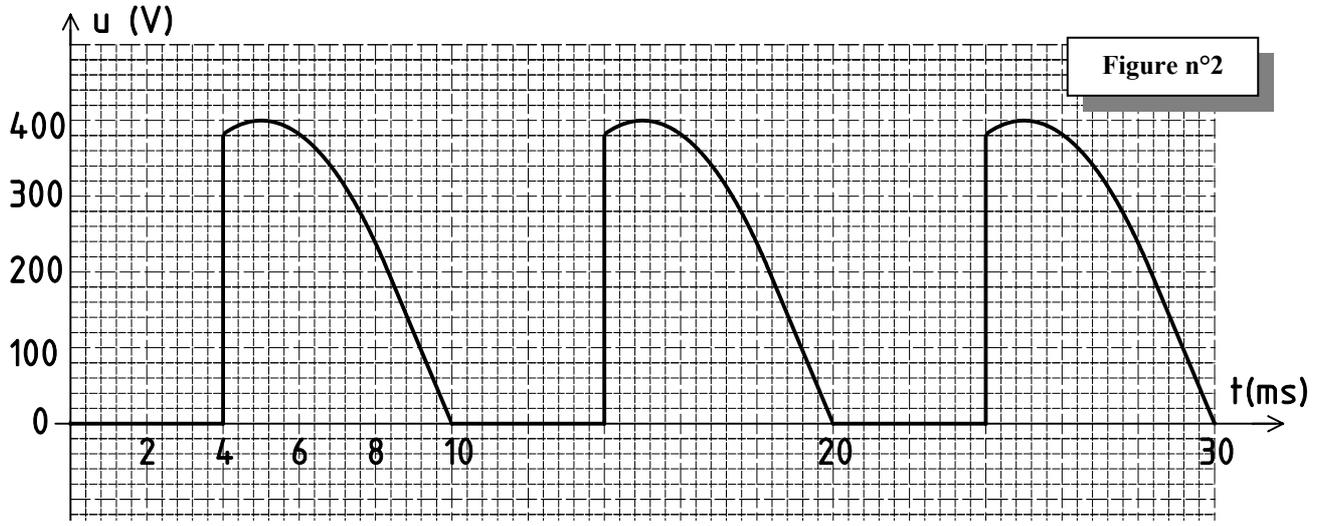
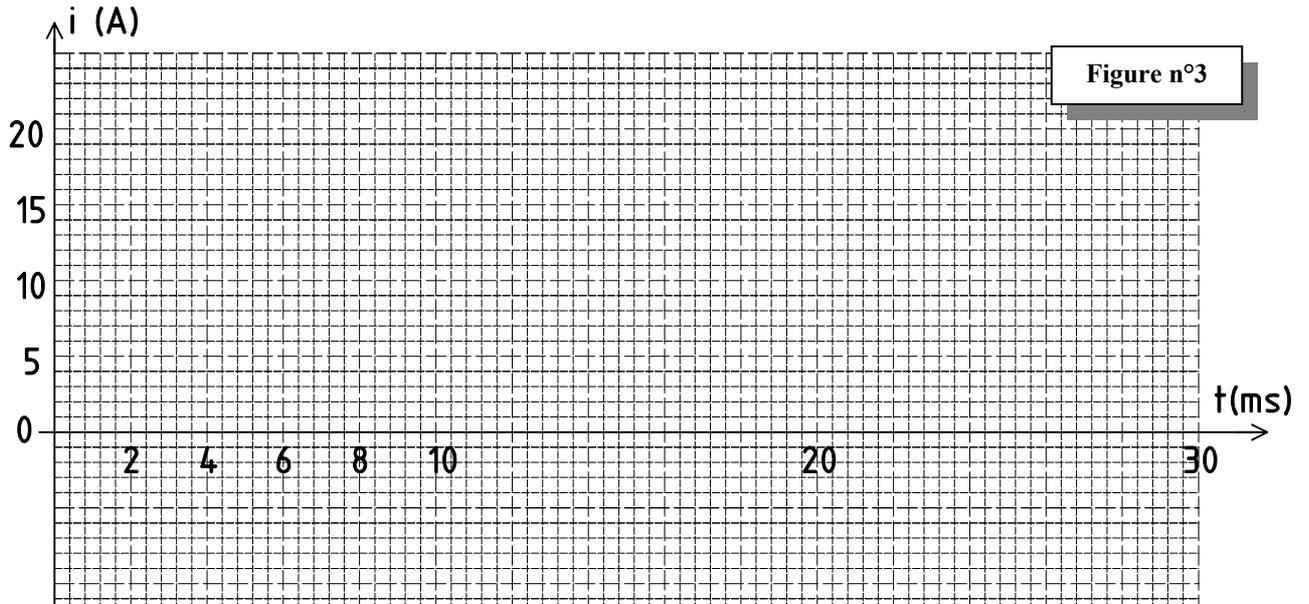
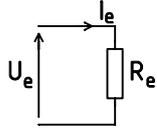


Figure n°3



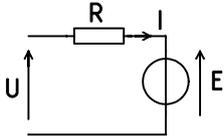
EXERCICE N°1

1°)



2°) $U_e = R_e \cdot I_e = 100 \times 2 = 200 \text{ V}$

3°)



4°) $E = U - R \cdot I = 300 - (0,4 \times 20) = 292 \text{ V}$

5°) $E = K \cdot \Phi \cdot \Omega = K \cdot \Phi \cdot 2 \cdot \pi \cdot n = k \cdot n$

(car $K \cdot \Phi \cdot 2 \cdot \pi = k = \text{cste}$)

A.N. : $k = E / n = 292 / 25 = 11,7$

6°)

6.1) $P = U \cdot I = 300 \times 20 = 6000 \text{ W}$

6.2) $P_e = U_e \cdot I_e = 200 \times 2 = 400 \text{ W}$

6.3) $P_a = P + P_e = 6000 + 400 = 6400 \text{ W}$

6.4) $p_j = R \cdot I^2 = 0,4 \times (20)^2 = 160 \text{ W}$

6.5) $p_{je} = R_e \cdot I_e^2 = 100 \times (2)^2 = 400 \text{ W}$

6.6) $P_u = P_a - \Sigma \text{ pertes} = (P + P_e) - (p_j + p_{je} + p_{\text{coil}}) = 5600 \text{ W}$

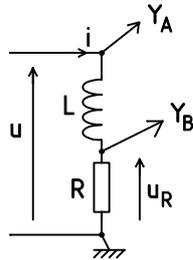
6.7) $\eta = P_u / P_a = 5600 / 6400 = 0,875 \quad (\eta = 87,5 \%)$

7°) $E' = k \cdot n' = 11,7 \times \frac{1000}{60} = 195 \text{ V}$

EXERCICE N°2

1°)

Voie A : u
Voie B : R.i



2°) 2.1) $\omega = 2 \cdot \pi \cdot f \rightarrow f = \omega / 2 \cdot \pi = 314 / 2 \cdot \pi = 50 \text{ Hz}$

2.2) $\hat{E} = \hat{U} = 400 \text{ V}$ donc $E = \frac{\hat{E}}{\sqrt{2}} = \frac{400}{\sqrt{2}} = 283 \text{ V}$

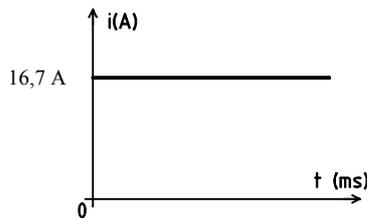
3°) 3.1) $T = 1 / f = 20 \text{ ms}$ et $t_0 = 4 \text{ ms} \rightarrow t_0 = T / 5$

3.2) $\theta_0 = 2 \cdot \pi / 5 \text{ rad}$

4°) 4.1) $\langle u \rangle = \frac{\hat{E}}{\pi} \cdot (1 + \cos \theta_0) = \frac{400}{\pi} \cdot (1 + \cos \frac{2 \cdot \pi}{5}) = 167 \text{ V}$

4.2) $\langle i \rangle = \langle u \rangle / R = 167 / 10 = 16,7 \text{ A}$

5°)



6°) Ampèremètre magnéto-électrique ou ampèremètre numérique sur la position « continu » (ou DC)

7°) $\langle u' \rangle = \frac{\hat{E}}{\pi} \cdot (1 + \cos \theta'_0)$ donc $\cos \theta'_0 = \frac{\pi}{\hat{E}} \cdot \langle u' \rangle - 1 = -0,215$

$\theta'_0 = 102^\circ$ ou $\theta'_0 = 1,79 \text{ rad}$